

Демоверсия

13.04.02 «Электропривод и автоматика»

Номер задания	Текст задания	Варианты ответов
1	<p>Передаточная функция, соответствующая разомкнутому состоянию системы автоматического регулирования с единичной отрицательной обратной связью, равна</p> $W(p) = \frac{11p+1}{5p^4+2p^3+9p+1}$ <p>Дайте заключение об устойчивости замкнутой системы</p>	<p><input type="checkbox"/> Замкнутая система устойчива.</p> <p><input type="checkbox"/> Замкнутая система неустойчива.</p> <p><input type="checkbox"/> Замкнутая система находится на границе устойчивости.</p> <p><input type="checkbox"/> Недостаточно данных для оценки устойчивости.</p>
2	<p>Назовите причину возникновения уравнивающих токов при совместном управлении комплектами реверсивного преобразователя.</p>	<p><input type="checkbox"/> Неравенство средних значений выпрямленных напряжений комплектов преобразователя..</p> <p><input type="checkbox"/> Неравенство мгновенных значений выпрямленных напряжений комплектов преобразователя.</p> <p><input type="checkbox"/> Среднее значение выпрямленного напряжения инверторного комплекта, больше выпрямленного напряжения выпрямительного комплекта</p>
3	<p>Обратная связь с отсечкой по току якоря двигателя, используемая в замкнутых системах</p>	<p><input type="checkbox"/> Ограничение момента двигателя на</p>

	регулирования скорости обеспечивает	<p>уровне номинального значения</p> <p><input type="checkbox"/> Ограничение предельного темпа изменения скорости двигателя</p> <p><input type="checkbox"/> Ограничение тока якоря двигателя на уровне допустимого значения</p> <p><input type="checkbox"/> Ограничение тока якоря двигателя на уровне допустимого значения и предельного темпа изменения скорости</p>
4	Как осуществляют динамическое торможение двигателя постоянного тока с независимым возбуждением?	<p><input type="checkbox"/> Отключают цепь якоря от источника напряжения и замыкают на индуктивное сопротивление</p> <p><input type="checkbox"/> Изменяют полярность источника напряжения и параллельно цепи якоря включают активное сопротивление</p> <p><input type="checkbox"/> Отключают цепь якоря от источника напряжения и замыкают на активное сопротивление</p> <p><input type="checkbox"/> Не изменяя полярности источника напряжения, последовательно в цепь якоря включают активное сопротивление</p>
5	Двигатель постоянного тока с независимым возбуждением работает на естественной	<p><input type="checkbox"/> Добавить активное сопротивление в цепь</p>

	характеристике. Для увеличения скорости двигателя необходимо	<p>якоря</p> <input type="checkbox"/> Изменить полярность на зажимах цепи якоря <input type="checkbox"/> Снизить напряжение на якоре <input type="checkbox"/> Снизить напряжение на обмотке возбуждения
6	Что называется элементом систем автоматики	<input type="checkbox"/> любое устройство автоматической системы <input type="checkbox"/> конструктивно законченное устройство автоматической системы, выполняющее <input type="checkbox"/> управляющие функции конструктивно законченное устройство <input type="checkbox"/> конструктивно законченное устройство, не выполняющее управляющих функций
7	Какой элемент системы автоматики можно отнести к силовым	<input type="checkbox"/> датчик тока; <input type="checkbox"/> датчик напряжения; <input type="checkbox"/> управляемый выпрямитель; <input type="checkbox"/> аналогово-цифровой преобразователь.
8	Из каких частей состоит электропривод	<input type="checkbox"/> силовая часть и система управления <input type="checkbox"/> механическая и динамическая части <input type="checkbox"/> объекта и системы регулирования <input type="checkbox"/> изменяемой и неизменяемой части

9	Механической характеристикой электродвигателя называется зависимость между...	<input type="checkbox"/> скоростью вращения вала и электромагнитным моментом <input type="checkbox"/> скоростью вращения вала и током якоря (ротора) <input type="checkbox"/> электромагнитной мощностью и скоростью вращения вала <input type="checkbox"/> ускорением вращения вала и током якоря (ротора)
10	Электрический привод как средство повышения энергоэффективности	Расширенный ответ