

ФГБОУ ВО "Комсомольский-на-Амуре государственный университет"

Демоверсия

27.04.04 «Управление и информатика в технических системах»

Номер задания	Текст задания	Варианты ответов
1	<p>Передаточная функция, соответствующая разомкнутому состоянию системы автоматического регулирования с единичной отрицательной обратной связью, равна</p> $W(p) = \frac{11p+1}{5p^4+2p^3+9p+1}.$ <p>Дайте заключение об устойчивости замкнутой системы</p>	<p><input type="checkbox"/> Замкнутая система устойчива.</p> <p><input type="checkbox"/> Замкнутая система неустойчива.</p> <p><input type="checkbox"/> Замкнутая система находится на границе устойчивости.</p> <p><input type="checkbox"/> Недостаточно данных для оценки устойчивости.</p>
2	<p>Назовите причину возникновения уравнительных токов при совместном управлении комплектами реверсивного преобразователя.</p>	<p><input type="checkbox"/> Неравенство средних значений выпрямленных напряжений комплектов преобразователя..</p> <p><input type="checkbox"/> Неравенство мгновенных значений выпрямленных напряжений комплектов преобразователя.</p> <p><input type="checkbox"/> Среднее значение выпрямленного напряжения инверторного комплекта, больше выпрямленного напряжения выпрямительного комплекта</p>
3	<p>Назначением таймера является</p>	<p><input type="checkbox"/> отсчет интервалов</p>

		<p>времени, подсчет внешних событий, генерация сигналов ШИМ.</p> <p><input type="checkbox"/> отсчет интервалов времени.</p> <p><input type="checkbox"/> синхронизация работы периферийных устройств.</p> <p><input type="checkbox"/> организация прямого доступа к памяти.</p>
4	Автоматизированная информационно-управляющая система представляет собой	<p><input type="checkbox"/> совокупность технических средств, предназначенная для управления предприятием.</p> <p><input type="checkbox"/> совокупность технических средств, предназначенная для управления технологическим оборудованием.</p> <p><input type="checkbox"/> справочная система предприятия.</p> <p><input type="checkbox"/> экспертная система предприятия.</p>
5	Перечислите аппроксимированные функции принадлежности	<p><input type="checkbox"/> трапециевидные, Гауссовы, сигмоидальные</p> <p><input type="checkbox"/> треугольные, трапециевидные, z-образные</p> <p><input type="checkbox"/> треугольные, обобщенная колоколообразная, тангенциальная</p>
6	Что называется элементом систем	<p><input type="checkbox"/> любое устройство</p>

	автоматики	<p>автоматической системы</p> <p><input type="checkbox"/> конструктивно законченное устройство автоматической системы, выполняющее</p> <p><input type="checkbox"/> управляющие функции конструктивно законченное устройство</p> <p><input type="checkbox"/> конструктивно законченное устройство, не выполняющее управляющих функций</p>
7	Какой элемент системы автоматики можно отнести к силовым	<p><input type="checkbox"/> датчик тока;</p> <p><input type="checkbox"/> датчик напряжения;</p> <p><input type="checkbox"/> управляемый выпрямитель;</p> <p><input type="checkbox"/> аналогово-цифровой преобразователь.</p>
8	По какому параметру отличаются силовые средства автоматизации от управляющих средств	<p><input type="checkbox"/> по размерам и весу;</p> <p><input type="checkbox"/> по производительности преобразования и обработки входной информации;</p> <p><input type="checkbox"/> по величине энергии, протекающей через средство автоматизации;</p> <p><input type="checkbox"/> по области применения.</p>
9	Характеристика управления технического средства автоматики связывает...	<p><input type="checkbox"/> входную координату средства и возмущающее воздействие</p> <p><input type="checkbox"/> выходную и входную координаты средства</p>

		<p>системы автоматизи</p> <p><input type="checkbox"/> выходную координату средства и возмущающее воздействие</p> <p><input type="checkbox"/> входную координату средства и текущее время</p>
10	<p>Опишите основные типы агрегатирования при построении комплексно автоматизированных производственных линий. Кратко опишите их основные достоинства и недостатки.</p>	<p>Расширенный ответ</p>